

Durée : 2 heures

METHODES DE PROGRAMMATION SYSTEMES

UE NSY103 - NANCY/METZ

EXAMEN

Année 2009 – 2010, deuxième semestre

Coefficient : 2/3

Documents autorisés : NON

Exercice n°1 : synchronisation (3 questions pour un total de 6 points)

La société *Lav'auto-103* est une entreprise de lavage automatique d'automobiles. Elle est constituée :

- d'une station de lavage automatique à rouleaux qui permet de laver une voiture ;
- et d'un parking permettant d'accueillir N véhicules.

Cette entreprise fonctionne ainsi :

- s'il n'y a pas d'automobile à laver, la station à rouleaux est à l'arrêt et le parking est vide ;
- dès qu'une voiture arrive :
 - soit la station de lavage est disponible, et le véhicule entre alors dans un cycle de nettoyage,
 - sinon, s'il reste de la place sur le parking, le véhicule attend d'être lavé, en se positionnant sur un emplacement. Il n'est pas indispensable que l'ordre de nettoyage des véhicules respecte leur ordre d'arrivée,
 - et enfin, s'il n'y a plus de place disponible sur le parking, le véhicule quitte immédiatement la société *Lav'auto-103* sans être nettoyé.

Pour simuler le fonctionnement de cette laverie, un programmeur propose le pseudo-code suivant :

```
/* Code d'initialisation de l'entreprise Lav'auto-103 */
VARIABLE ENTIERE   : nb_Voit_Att := 0
SEMAPHORES        : Init(m, 1)
                   : Init(fin_lavage, 0)
                   : Init(lavage, 0)
                   : Init(voiture, 0)

/* Fonction qui simule la station de lavage */
FONCTION station_de_lavage()
DEBUT_FONCTION
    TANT_QUE (VRAI) FAIRE /* boucle infinie */
        V(lavage)
        P(voiture)
        P(m)
        nb_Voit_Att := nb_Voit_Att - 1
        V(m)
        cycle_de_lavage()
        V(fin_lavage)
    FIN_TANT_QUE
FIN_FONCTION

/* Fonction qui simule l'arrivée d'une voiture */
FONCTION voiture_arrive()
DEBUT_FONCTION
    P(m)
    SI (nb_Voit_Att > N) ALORS
        V(m)
        EXIT
    SINON
        nb_Voit_Att := nb_Voit_Att + 1
        V(m)
        V(voiture)
        P(lavage)
        P(fin_lavage)
    FIN_SI
FIN_FONCTION

/* Fin du programme */
```

Question 1.a) [2 points] : Rappelez ce qu'est un sémaphore, et à quoi servent les trois fonctions de manipulation des sémaphores : `Init()`, `P()`, et `V()`.

Question 1.b) [2 points] : A quoi servent les quatre sémaphores utilisés dans le code ci-dessus (`m`, `voiture`, `lavage`, et `fin_lavage`) ?

Question 1.c) [2 points] : Dans ce code, la variable `nb_Voit_Att` peut-elle devenir négative ? Pourquoi ?

* * * * *

Exercice n°2 : mémoire, segmentation, pagination (3 questions pour un total de 6 pts)

Question 2.a) [2 points] : Quel mécanisme de traduction d'adresse permet la mise en place de la mémoire virtuelle (appelée aussi *swap* en anglais) ?

Quel module du CPU assure la gestion de cette traduction d'adresse ?

Afin de réduire le nombre d'entrées/sorties sur le disque en cas d'utilisation du mécanisme de mémoire virtuelle, ce module intègre une heuristique basée sur l'utilisation d'un bit « D » (*dirty* en Anglais, souvent traduit par *modifié* dans les livres en français). En quoi consiste cette heuristique (à quoi sert ce bit « D ») ?

Question 2.b) [1 point] : Faire un schéma indiquant le mode de fonctionnement du mécanisme de traduction d'adresse logique en adresse physique que vous avez cité dans la question 2.a.

Question 2.c) [3 points] : Rappelez les principes de l'algorithme de remplacement des pages « LRU ». Sachant qu'un processus veut accéder aux pages ci-dessous sur un ordinateur équipé de 3 cases (numérotées de 0 à 2) et de 8 pages (numérotées de 0 à 7), faites un tableau qui indique, à chaque accès à une page, l'état de la table des cases, s'il y a un défaut de page, et dans ce cas, quelle est la page victime qui sera choisie pour être stockée sur disque dur :

3, 4, 5, 6, 4, 7, 4, 0, 6, 7, 3, 7, 6, 5, 6, 4, 5, 3, 4, 6, 5, 4.

Donner l'état de la table des pages à la fin de ces accès, en précisant la valeur du bit V (qui vaut 0 si la page est swapée sur le disque, et 1 sinon).

* * * * *

Exercice n°3 : les threads (3 questions pour un total de 8 points)

Question 3.a) [3,5 points] : Q'est-ce qu'un processus ? Faites un schéma qui illustre les trois principaux états d'un processus, et les raisons qui font passer un processus d'un état à un autre.

Qu'est-ce qu'un thread ? Quel est l'avantage d'un thread par rapport à un processus ?

Question 3.b) [1 point] : Quels sont les deux types de thread ? Pour chacun d'eux, précisez les avantages/inconvénients.

Question 3.c) [3,5 points] : Écrivez (en C ou en pseudo code) le programme suivant :

Un processus initialement composé d'un seul thread (qu'on appellera par la suite « *premier thread* ») crée un second thread, puis il appelle une fonction externe `gros_calcul()`. De son côté, le second thread nouvellement créé va appeler une fonction externe `petit_calcul()`, avant de se mettre en attente d'une variable condition. Lorsque la fonction `gros_calcul()` se termine, le premier thread va signaler au second thread que la condition attendue est réalisée. Il attend alors la fin du second thread (à l'aide de la primitive `pthread_join()`), avant de se terminer proprement.

Le candidat ne s'occupera pas des fonctions `petit_calcul()` et `gros_calcul()`, qui sont supposées existantes, et déclarées ainsi :

```
extern void      petit_calcul(), gros_calcul();
```

Annexe : les appels systèmes utiles (extraits des « man » Linux)

- `int socket(int domain, int type, int protocol)` : crée un point de communication, et renvoie un descripteur (ou -1 si erreur). Ici, domain doit être `PF_INET`, le type `SOCK_DGRAM` (protocole UDP), le protocole à 0.
- `int bind(int sockfd, const struct sockaddr *my_addr, socklen_t addr_len)` : fournit à la socket sockfd, l'adresse my_addr, adresse de longueur addr_len octets. Retourne 0 si OK, -1 sinon. Avec :

```
struct sockaddr_in {
    short sin_family;          /* AF_INET */
    u_short sin_port;         /* Num. de port en endian Internet */
    struct in_addr sin_addr;  /* Adresse IP (en endian Internet) */
    char sin_zero [8];       /* Bourrage */
};
struct in_addr {
    u_long s_addr;
};
```
- `int recvfrom(int s, void *buf, int len, int flags, struct sockaddr *from, int *fromlen)` : utilisé pour recevoir des messages depuis un socket. Avec s le descripteur de socket, buf une zone mémoire de taille minimum len, len le nombre d'octets demandés, from est remplis par l'adresse source, et fromlen la taille (en octets) de cette adresse source. Retourne le nombre d'octets reçus, -1 en cas d'erreur.
- `int sendto(int s, const void *buf, int len, int flags, const struct sockaddr *to, int to_len)` : envoie dans le socket s les len octets pointés par buf, à destination de l'adresse to de longueur to_len. Ici, flags vaut 0. Retourne le nombre d'octets écrits, -1 en cas d'erreur.
- `bzero(void *ptr, int n)` : mets à 0 les n octets pointés par ptr.
- `memcpy(void *dest, void *source, int n)` : copie les n octets pointés par source vers dest.
- `memcmp(void *ad1, void *ad2, int n)` : retourne 0 si les n octets pointés par ad1 sont égaux à ceux pointés par ad2, et un nombre non nul sinon.
- `int htons(int n)` : normalise l'entier n au format réseau.
- `int htonl(long l)` : normalise l'entier long l au format réseau.
- `int ntohs(int n)` : normalise l'entier n au format local.
- `int ntohl(long l)` : normalise l'entier long l au format local.
- `struct hostent *gethostbyname(const char *name)` : retourne l'adresse IP de la machine de nom name, dans une structure

```
struct hostent {
    char *h_name;          /* Nom officiel de l'hôte. */
    char **h_aliases;     /* Liste d'alias. */
    int h_addrtype;       /* Type d'adresse de l'hôte. */
    int h_length;         /* Longueur de l'adresse. */
    char **h_addr_list;   /* Liste d'adresses. */
};
#define h_addr h_addr_list[0] /* pour compatibilité. */
```
- `int select(int nfds, fd_set *readfds, fd_set *writefds, fd_set *exceptfds, struct timeval *timeout)` : permet à un programme de surveiller des descripteurs de fichiers contenus dans les ensembles readfds (ensemble de descripteurs à surveiller pour voir si des octets sont disponibles en lecture), writefds (ensemble de descripteurs à surveiller pour voir si des octets sont disponibles en écriture), exceptfds (recherche des conditions exceptionnelles). nfds est égal à 1 + numéro du descripteur le plus grand des 3 ensembles readfds, writefds, et exceptfds. timeout permet de gérer un timer, et est de type :

```
struct timeval {
    long tv_sec;          /* secondes */
    long tv_usec;        /* microsecondes */
};
```

La fonction retourne le nombre de descripteurs ayant une action possible, 0 en cas de timeout. Quatre macros sont disponibles pour la manipulation ensembles : « void FD_ZERO(fd_set *set); » efface un ensemble. « void FD_SET(int fd, fd_set *set); » et « void FD_CLR(int fd, fd_set *set); » ajoutent et suppriment un descripteur dans un ensemble. « int FD_ISSET(int fd, fd_set *set); » vérifie si un descripteur est contenu dans un ensemble.

- int pipe(int **filedes**[2]) : crée une paire de descripteurs de tube, et les place dans un tableau **filedes** (**filedes**[0] est utilisé pour la lecture, et **filedes**[1] pour l'écriture). Retourne -1 si erreur, 0 sinon.
- int read(int **fd**, void ***buf**, size_t **count**) : lit count octets depuis le fichier **fd** et place les octets lus dans **buf**. Retourne le nombre d'octets lus, -1 sinon.
- int write(int **fd**, const void ***buf**, size_t **count**) : écrit dans le fichier **fd** **count** octets pointés par **buf**. Retourne le nombre d'octets écrits, -1 sinon.
- close(int **fd**) : ferme proprement le descripteur de fichier **fd**.
- void (*signal(int **signum**, void (***handler**)(int)))(int) : positionne la fonction **handler** comme fonction appelée en cas de réception du signal **signum**.
- int fork() : crée un processus fils en copiant le processus appelant. Retourne une valeur négative en cas d'erreur, 0 au fils, et le PID du processus nouvellement créé au père.
- int wait(int ***status**) : attend la fin d'un enfant. Si **status** est non NULL, met dans ***status** le code retourné par cet enfant. Retourne un nombre négatif en cas d'erreur, ou le PID du fils qui vient de se terminer. La lecture du statut supprime l'entrée du processus fils de la table des processus du système.
- int pause() : blocage d'un processus (sans consommation de CPU) dans l'attente d'un signal. Cette fonction renvoie toujours une valeur -1.
- int kill(pid_t **pid**, int **sig**) : envoie le signal **sig** au processus numéro **pid**. Retourne un nombre négatif en cas d'erreur.
- int getpid() : permet à un processus de connaître son propre PID. Retourne un nombre négatif en cas d'erreur.
- int getppid() : permet à un processus de connaître le PID de son père. Retourne un nombre négatif en cas d'erreur.
- int msgget(key_t **key**, int **msgflg**) : renvoie l'identifiant de la file de messages associée à la clé **key**. Dans les problèmes énoncés ici, **msgflg** vaudra : **IPC_CREAT | S_IRUSR | S_IWUSR**
- msgctl(**msqid**, IPC_RMID, NULL) : permet de détruire la file de message d'identifiant **msqid**.
- int msgsnd(int **msqid**, const void ***msgp**, size_t **msgsz**, int **msgflg**) : envoie sur la file ayant comme identifiant **msqid** un message pointé par **msgp**. Ce message doit avoir la forme d'une structure du type :

```

struct msgbuf {
    long          mtype;          /* type de message ( > 0 ) */
    mon_message message;        /* contenu du message */
};

```

msgsz est la taille du type "mon_message", et **msgflg** vaudra 0 dans notre cas. La fonction retourne 0 si tout va bien, -1 sinon.

- `int msgrcv(int msgid, const void *msgp, size_t msgsz, long msgtyp, int msgflg)` : reste bloqué sur la file ayant comme identifiant **msgid** jusqu'à l'arrivée d'un message pointé par **msgp**. Ce message doit avoir la forme d'une structure du type :

```
struct msgbuf {
    long      mtype;      /* type de message ( > 0 ) */
    mon_message message; /* contenu du message */
};
```

msgsz est la taille du type "mon_message", **msgflg** vaudra 0 dans notre cas. Si l'argument **msgtyp** vaut 0, le premier message est lu (quel que soit son type). Si **msgtyp** est supérieur à 0, alors seul le premier message de type **msgtyp** est extrait de la file. La fonction retourne -1 en cas d'erreur, ou le nombre d'octets écrits dans le champ "**msgp.message**".
- `int semget(key_t key, int nsems, int semflg)` : Cette fonction retourne l'identifiant de l'ensemble de sémaphores associé à la valeur de clé **key**. La valeur de **nsems** indique le nombre de sémaphores que doit contenir cet ensemble. Dans les problèmes énoncés ici, **semflg** vaudra : `IPC_CREAT|S_IRUSR|S_IWUSR`
- `semctl(int sem_id, int sem_num, SETVAL, int v0)` : initialise le sémaphore numéro **sem_num** de l'ensemble **sem_id** à la valeur **v0**.
- `int semop(int semid, struct sembuf *sops, unsigned nsops)` : fonction qui effectue des opérations sur les membres de l'ensemble de sémaphores identifié par **semid**. Chacun des **nsops** éléments dans le tableau pointé par **sops** indique une opération à effectuer sur un sémaphore en utilisant une structure `struct sembuf` contenant les membres suivants :

```
unsigned short sem_num; /* Numéro du sémaphore */
short      sem_op; /* Opération sur le sémaphore */
short      sem_flg; /* Options pour l'opération */
```

Les options possibles pour **sem_flg** sont `IPC_NOWAIT` (ne sera pas utile ici) et `SEM_UNDO`. Si une opération indique l'option `SEM_UNDO`, elle sera annulée lorsque le processus se terminera. L'ensemble des opérations contenues dans le tableau **sops** est effectué atomiquement. Les opérations sont toutes réalisées en même temps, et seulement si elle peuvent toutes être effectuées.

Chaque opération est effectuée sur le **sem_num**-ième sémaphore de l'ensemble. Le premier sémaphore est le numéro 0. Pour chaque sémaphore, l'opération est l'une des 3 décrites ci-dessous :

- Si l'argument **sem_op** est un entier positif, la fonction ajoute cette valeur au **sem_num**-ième sémaphore. Cette opération n'est jamais bloquante.
- Si **sem_op** vaut 0, le processus attend que **semval** soit nul ; si **semval** vaut zéro, l'appel système continue immédiatement.
- Si **sem_op** est inférieur à 0, si **semval** est supérieur ou égal à la valeur absolue de **sem_op**, la valeur absolue de **sem_op** est soustraite du **sem_num**-ième sémaphore. Sinon, l'appel est bloquant.

En cas de réussite, `semop()` renvoie 0, et -1 sinon.

- `semctl(sem_id, 0, IPC_RMID, 0)` : permet de détruire l'ensemble de sémaphores identifié par **sem_id**.
- `int pthread_create(pthread_t *thread, pthread_attr_t *attr, void *(*start_routine)(void *), void *arg)` : permet la création d'un nouveau thread, identifié par l'identificateur **thread**, et attaché à l'exécution de la routine (**start_routine**). Le fil d'exécution démarre son exécution au début de la fonction **start_routine** spécifiée et disparaît à la fin de l'exécution de celle-ci. L'argument **attr** sera mis à NULL dans les exercices ici. Enfin, **arg** correspond à un argument passé au **thread** pour l'exécution de la fonction (**start_routine**) (peut valoir NULL si aucun argument est passé en paramètre). La primitive renvoie la valeur 0 en cas de succès, et une valeur négative sinon. Pour utiliser les thread, il conviendra de placer un « `#include <pthread.h>` » au début du programme.

- `pthread_exit(void *ret)` met fin au *thread* qui l'exécute, en retournant la valeur `*ret`.
- `pthread_join(pthread_t thread, void **retour)` : permet à un thread d'obtenir la valeur de retour envoyée par un autre thread via la fonction « `pthread_exit()` ». Le paramètre *thread* correspond à l'identifiant du *thread* attendu, et `**retour` contiendra la valeur retournée par l'autre thread. Important : l'exécution du processus qui effectue un appel à la fonction « `pthread_join()` » est suspendue jusqu'à ce que le *thread* attendu se soit achevé.
- Pour créer un mutex, il suffit de créer une variable de type `pthread_mutex_t`, et de l'initialiser avec la constante `PTHREAD_MUTEX_INITIALIZER`. Exemple :

```
pthread_mutex_t pMutex = PTHREAD_MUTEX_INITIALIZER;
```
- `pthread_mutex_destroy(pthread_mutex_t *pMutex)` : permet de détruire proprement le mutex *pMutex*.
- `int pthread_mutex_lock(pthread_mutex_t *pMutex)` : verrouille le mutex *pMutex*. Retourne 0 en cas de succès.
- `int pthread_mutex_unlock(pthread_mutex_t *pMutex)` : déverrouille le mutex *pMutex*. Retourne 0 en cas de succès.
- Pour créer une variable condition, il suffit de créer une variable de type `pthread_cond_t` et de l'initialiser avec la constante `PTHREAD_COND_INITIALIZER`. Exemple :

```
pthread_cond_t condition = PTHREAD_COND_INITIALIZER;
```
- `pthread_cond_wait(pthread_cond_t *condition, pthread_mutex_t *mutex)` : permet à un thread de se mettre en attente sur la variable condition *condition*. Le mutex *mutex* devra être verrouillé avant l'appel de cette fonction, et libéré juste après.
- `pthread_cond_signal(pthread_cond_t *condition)` : signale que la condition *condition* est remplie. L'appel à cette fonction doit être protégé par le même mutex que celui protégeant l'appel de la fonction `pthread_cond_wait()`.
- `pthread_cond_destroy(pthread_cond_t *condition)` : détruit la variable condition *condition*.